

Steering	meranie 1	meranie 2	meranie3	priemer	kružnica	polomer	
20 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	2582	2560	2561	2568	125	20	
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-361	-361	-361	-361			
19 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	2505	2530	2548	2528		25,5	
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-360	-361	-361	-361			
18 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	2558	2576	2517	2550		31	5,578947
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-361	-361	-361	-361			
17 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	2558	2597	2551	2569		36,5	
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-361	-361	-361	-361			
16 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	2605	2555	2580	2580		42	
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-361	-361	-361	-361			
15 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	4009	3935	3944	3963		47,5	
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-361	-361	-361	-361			
14 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	3922	3928	3912	3921		53	
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-361	-361	-361	-361			
13 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	3910	3899	3869	3893		58,5	
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-361	-361	-361	-361			
12 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	3871	3842	3857	3857		64	
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-361	-361	-361	-361			
11 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	4897	4876	3852	4542		69,5	
otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	-349	-349	-361	-353			73
10 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch	6391	8739	8848	7993		75	

otočenie robota
za 1 okruh podľa
gyrosenzora

-361

-361

-361

-361

9 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	6510	6521	6676	6569	80,5
	-361	-360	-361	-361	
8 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	6538	6610	6791	6646	86
	-361	-361	-361	-361	
7 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	6755	6700	6675	6710	91,5
	-361	-361	-361	-361	
6 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	6718	6664	6849	6744	97
	-361	-361	-361	-361	
5 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	14690	13759	14967	14472	102,5
	-360	-360	-361	-360	
4 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	15819	15119	15141	15360	108
	-362	-361	-361	-361	
3 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	16210	15945	15893	16016	113,5
	-360	-360	-361	-360	
2 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	16029	15960	15667	15885	119
	-360	-361	-360	-360	
1 otočenie ľavého kolesa za 1 okruh v stupňoch otočenie robota za 1 okruh podľa gyrosenzora	16172			16172	790
	-360			-360	126